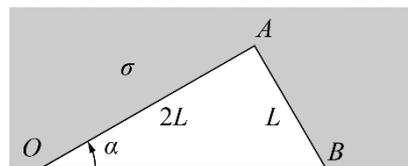


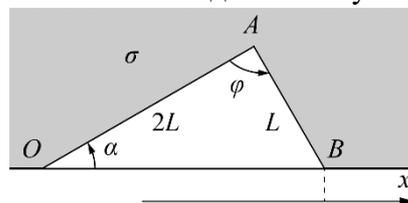
11.1. Треугольник и плёнка. Лёгкие стержни OA и AB соединены шарнирно между собой. Конец O стержня OA закреплён шарнирно на гладкой спице, а на конце B стержня AB прикреплено с помощью шарнира маленькое колечко массы m , которое может скользить по спице. Длины стержней различаются в два раза: $|AB| = L$, $|OA| = 2L$, все шарниры невесомы. Система снаружи (до закреплённой внешней границы) окружена двусторонней плёнкой с коэффициентом поверхностного натяжения σ . В области между спицей и стержнями плёнки нет. Силу тяжести не учитывайте.



- 1) Найдите величину угла α в положении равновесия.
- 2) Найдите период малых колебаний системы вблизи положения равновесия.

11.1. Возможное решение. Способ 1 (энергетика).

1) В состоянии равновесия энергия системы должна быть минимальна. В данном случае энергия системы – это энергия натянутой плёнки, которая пропорциональна площади плёнки: с учётом того, что плёнка двусторонняя, $E_{\text{пл}} = 2\sigma S_{\text{пл}}$. Ясно, что минимум этой энергии отвечает положению стержней, в котором максимальна площадь треугольника OAB . Её удобно вычислять по двум сторонам (OA и AB) и углу φ между ними:



$$S_{OAB} = \frac{1}{2} L \cdot 2L \cdot \sin(\varphi) = L^2 \sin(\varphi).$$

Эта площадь максимальна при $\varphi = \frac{\pi}{2}$, то есть когда стержни перпендикулярны друг другу, и поэтому в прямоугольном треугольнике OAB $\operatorname{tg}(\alpha) = \frac{1}{2}$. Итак, в состоянии равновесия

$$\alpha = \operatorname{arctg}\left(\frac{1}{2}\right) = \operatorname{arcsin}\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right) \approx 26,6^\circ.$$

2) Потенциальная энергия определена с точностью до константы, поэтому мы можем считать энергию системы в положении равновесия равной нулю. Тогда энергия системы в положении, в котором колечко сдвинулось вдоль стержня в точку с координатой x , отсчитываемой от положения равновесия (см. рисунок), равна

$$E(x) = 2\sigma[L^2 - S_{OAB}(x)] = 2\sigma L^2\{1 - \sin[\varphi(x)]\}.$$

Длина стороны OB в этом положении $|OB| = L\sqrt{5} + x$, и, в соответствии с теоремой косинусов, $(L\sqrt{5} + x)^2 = L^2 + 4L^2 - 4L^2 \cos[\varphi(x)] \Rightarrow \cos[\varphi(x)] \approx -\frac{\sqrt{5}}{2L}x$.

Отметим, что в этом выражении мы пренебрегли слагаемым порядка $\frac{x^2}{L^2}$ (колебания малые).

В том же приближении $\sin[\varphi(x)] \approx \sqrt{1 - \frac{5x^2}{4L^2}} \approx 1 - \frac{5x^2}{8L^2}$. Значит, $E(x) \approx \frac{5\sigma x^2}{4} = \frac{kx^2}{2}$. Здесь введено обозначение $k = \frac{5\sigma}{2}$. Мы получили в точности такое же выражение, как для груза на пружине – малые колебания колечка будут происходить по гармоническому закону с

$$\text{периодом } T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{2m}{5\sigma}}.$$

$$\text{Ответы: } \alpha = \operatorname{arctg}\left(\frac{1}{2}\right) = \operatorname{arcsin}\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right) \approx 26,6^\circ, T = 2\pi \sqrt{\frac{2m}{5\sigma}}.$$

Полный балл за соответствующий пункт критериев ставится, если записана правильная формула или корректно приведён необходимый закон.

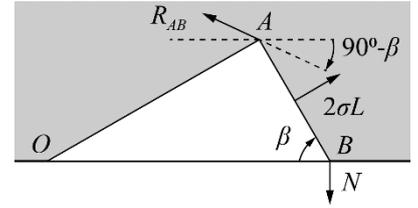
11.1. Критерии оценивания (из 12 баллов)	баллы
Указано, что в состоянии равновесия энергия плёнки минимальна	1
Указано, что в состоянии равновесия максимальна площадь треугольника OAB	1
Записано выражение для площади OAB (или для энергии системы*) через один геометрический параметр (угол, длина стороны OB и т.д.)	1
Определено положение равновесия системы (указано, что треугольник OAB прямоугольный, найдена длина $ OB = L\sqrt{5}, \dots$)	1
Найден угол α (численно или как значение обратной тригонометрической формулы)	1
** записано выражение для энергии системы при отклонении от положения равновесия (через любую однозначно определенную линейную или угловую координату).	2
Выражение для энергии приведено к квадратичному виду для малых колебаний	2
Указано на аналогию с колебаниями пружинного маятника (или используется иной корректный способ, позволяющий связать вид выражения для потенциальной энергии с периодом гармонических колебаний)	1
Получена ** формула для периода малых колебаний	2

*в этом пункте за потерю в выражении для энергии коэффициента 2 (связанного с наличием у плёнки двух поверхностей) баллы не снижаются.

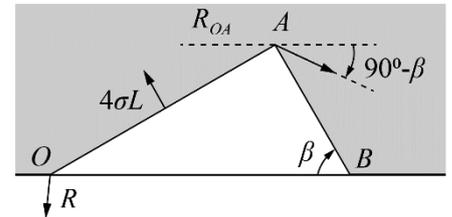
**в этих пунктах за потерю в выражении для энергии коэффициента 2 (связанного с наличием у плёнки двух поверхностей) вместо 2 баллов ставится 1 балл.

11.1. Возможное решение задачи. Способ 2 (статика и динамика).

1) Рассмотрим равновесие стержня AB , на который действуют три силы. Это равнодействующая сил поверхностного натяжения, которая перпендикулярна стержню и приложена к его середине. Поскольку стержень невесом, из условия равенства моментов относительно колечка находим проекцию силы реакции шарнира на направление, перпендикулярное стержню: $2\sigma L \frac{L}{2} - R_{AB\perp} L = 0 \Rightarrow R_{AB\perp} = \sigma L$. Наконец, из условия баланса проекций сил на стержень, находим параллельную стержню составляющую силы реакции шарнира



$R_{AB\parallel} = N \sin(\beta) = \sigma L \operatorname{tg}(\beta)$. Таким образом, величина этой силы $R_{AB} = \frac{\sigma L}{\cos(\beta)}$, и она направлена под углом $(2\beta - 90^\circ)$ к стержню, и под углом $(90^\circ - \beta)$ к горизонтали. Сила, действующая на шарнир A со стороны стержня AB , в соответствии с III законом Ньютона, равна по величине и противоположна по направлению найденной силе \vec{R}_{AB} , а также и силе, действующей на шарнир A со стороны стержня OA (шарнир A находится в равновесии под действием этих двух сил). И, конечно, сила \vec{R}_{OA} , действующая со стороны шарнира A на стержень OA , оказывается равна по величине и противоположна по направлению найденной нами силе: $\vec{R}_{OA} = -\vec{R}_{AB}$.



Теперь мы можем рассмотреть равновесие стержня OA под действием \vec{R}_{OA} , равнодействующей сил поверхностного натяжения и силы реакции шарнира O . Записав условие равновесия моментов относительно O , находим перпендикулярную стержню компоненту \vec{R}_{OA} :

$$4\sigma L \frac{L}{2} - R_{OA\perp} L = 0 \Rightarrow R_{OA\perp} = 2\sigma L.$$

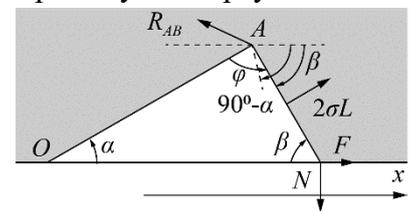
Но из найденного ранее получаем другое выражение для этой величины:

$$R_{OA\perp} = \frac{\sigma L}{\cos(\beta)} \cos(90^\circ - \beta) = \sigma L \cdot \operatorname{tg}(\beta).$$

Из сопоставления этих выражений видим, что в состоянии равновесия $\operatorname{tg}(\beta) = 2$. Из теоремы синусов $\sin(\alpha) = \frac{1}{2} \sin(\beta) = \frac{1}{\sqrt{5}}$, и поэтому $\alpha = \arcsin\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right) \approx 26,6^\circ$.

Отметим, что из полученных углов ($\sin(\alpha) = \cos(\beta)$) видно, что третий угол в треугольнике OAB – прямой!

2) Рассмотрим теперь неравновесное положение колечка, в котором оно имеет координату x , отсчитываемую от положения равновесия (см. рис.). Далее будем считать, что обозначения всех углов относятся именно к смещённому положению колечка. Поскольку нам нужно описывать малые гармонические колебания, то все силы нужно вычислять с точностью до первого порядка по x/L . Например, длина OB в этом положении $|OB| = L\sqrt{5} + x$, и, в соответствии с теоремой косинусов,



$$(L\sqrt{5} + x)^2 = L^2 + 4L^2 - 4L^2 \cos(\varphi) \Rightarrow \cos(\varphi) \approx -\frac{\sqrt{5}}{2L} x.$$

Соответственно, с этой точностью $\sin(\varphi) \approx \sqrt{1 - \frac{5x^2}{4L^2}} \approx 1$. По теореме синусов

11 класс

$$\sin(\beta) = \frac{2L}{L\sqrt{5}+x} \sin(\varphi) \approx \frac{2}{\sqrt{5}} - \frac{2}{5L}x \Rightarrow \cos(\beta) \approx \frac{1}{\sqrt{5}} + \frac{4}{5L}x.$$

Поскольку стержни и шарниры невесомые, то сумма приложенных к каждому из них сил и моментов сил равна нулю. Шайба в положении покоя просто передавала действующую на неё силу нормальной реакции спицы на стержень AB . Поскольку шайба массивная, и теперь движется с ускорением, то действующая с её стороны на стержень AB сила имеет компоненту F вдоль спицы. Повторим рассуждения о стержне AB для новой ситуации. Условие равновесия моментов сил относительно шарнира A даёт уравнение (1):

$$2\sigma L \frac{L}{2} - NL\cos(\beta) + FL\sin(\beta) = 0 \Rightarrow NL\cos(\beta) - FL\sin(\beta) = \sigma L.$$

Условие равновесия моментов относительно колечка прежде: $2\sigma L \frac{L}{2} - R_{AB\perp}L = 0 \Rightarrow R_{AB\perp} = \sigma L$. Условие баланса сил в проекции на стержень AB теперь превратилось в

$$R_{AB\parallel} = N\sin(\beta) + F\cos(\beta).$$

Условие равновесия моментов сил, действующих на стержень OA относительно O , тоже не изменилось: $4\sigma L \frac{L}{2} - R_{OA\perp}L = 0 \Rightarrow R_{OA\perp} = 2\sigma L$. С учётом $\vec{R}_{OA} = -\vec{R}_{AB}$ можно вычислить эту компоненту через силы, действующие на AB (важно обратить внимание на то, что направление, перпендикулярное OA , составляет с горизонталью угол $(90^\circ - \alpha)$, а стержень AB – угол β):

$$R_{OA\perp} = 2\sigma L = R_{AB\parallel} \cos(90^\circ - \alpha - \beta) + R_{AB\perp} \cos(180^\circ - \alpha - \beta).$$

С учётом того, что $(180^\circ - \alpha - \beta = \varphi)$, и выражений для сил, получаем уравнение (2):

$$N\sin(\beta) + F\cos(\beta) = \sigma L \frac{2 - \cos(\varphi)}{\sin(\varphi)} \approx \sigma L \left(2 + \frac{\sqrt{5}}{2L}x \right).$$

Исключая из (1) и (2) силу N , и используя полученные выше приближённые формулы для углов, находим, что

$$F \approx \sigma L \left[\left(2 + \frac{\sqrt{5}}{2L}x \right) \cos(\beta) - \sin(\beta) \right] \approx \frac{5}{2}\sigma \cdot x.$$

Соответствующая компонента силы, действующей со стороны стержня AB на колечко, имеет противоположный знак. Таким образом, уравнение движения колечка при $x \ll L$ имеет вид:

$$m\ddot{x} \approx -\frac{5}{2}\sigma \cdot x.$$

Это уравнение гармонических колебаний с циклической частотой $\omega = \sqrt{\frac{5\sigma}{2m}}$. Период

колебаний $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{2m}{5\sigma}}$.

Ответы: $\alpha = \arctg\left(\frac{1}{2}\right) = \arcsin\left(\frac{1}{\sqrt{5}}\right) \approx 26,6^\circ$, $T = 2\pi \sqrt{\frac{2m}{5\sigma}}$.

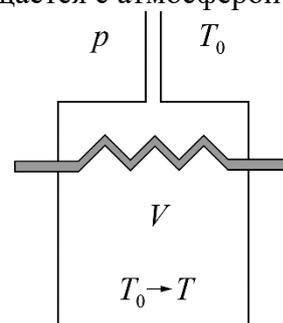
Полный балл за соответствующий пункт критериев ставится если записана правильная формула или корректно приведён необходимый закон.

11.1. Критерии оценивания (из 12 баллов)	баллы
Из условий равновесия * найдена N	0,5
Из условий равновесия * найдена $R_{AB\perp}$	0,5
Из условий равновесия * найдена $R_{AB\parallel}$	0,5
Из условий равновесия * найдена $R_{OA\perp}$	0,5
Из сравнения выражений для сил найден геометрический параметр, определяющий положение равновесия (β , $ OB $, φ , ...)	2
Найден угол α (численно или как значение обратной тригонометрической формулы)	2
Получены выражения для синусов и (или) косинусов <u>двух</u> углов в треугольнике OAB в первом порядке по x/L (2×0,5 балла)	1
Записана * полная система уравнений для сил, позволяющая найти величину F	2
Уравнение движение шайбы приведено к уравнению гармонических колебаний	1
Получена ** формула для периода малых колебаний	2

*в этих пунктах за потерю в выражении для энергии коэффициента 2 (связанного с наличием у плёнки двух поверхностей) баллы не снижаются.

**в этих пунктах за потерю в выражении для энергии коэффициента 2 (связанного с наличием у плёнки двух поверхностей) вместо 2 баллов ставится 1 балл.

11.2. Охлаждение. Сосуд объёмом V с теплообменником внутри сообщается с атмосферой через тонкую длинную трубку. Исходно температура в нём T_0 равна температуре атмосферного воздуха. По теплообменнику прокачивают охлаждающую жидкость до тех пор, пока температура воздуха во всём сосуде не уменьшится до T ($T < T_0$). Сколько тепла от воздуха передано теплообменнику? Атмосферное давление P . Поток тепла через стенки сосуда и трубку можно пренебречь. Внутренняя энергия воздуха



$U = (5/2)\nu RT$, где ν – число молей, T – температура, а R – газовая постоянная.

11.2. Возможное решение. При включении теплообменника температура вблизи него падает, остывший воздух сжимается, становится тяжелее и опускается вниз, а на его место входит более тёплый атмосферный воздух. При вхождении воздуха совершается положительная работа атмосферного давления.

Из уравнения состояния идеального газа находим, что число молей воздуха в сосуде увеличится от начального $\nu_0 = PV/RT_0$ до $\nu = PV/RT$ при конечной температуре T .

Если ΔV объём атмосферного воздуха, вошедшего в сосуд, то начальный объём ν молей воздуха при заданных внешних условиях:

$$V + \Delta V = \nu RT_0/P = VT_0/T, \text{ а } \Delta V = V(T_0/T - 1).$$

Тогда работа атмосферного давления при вхождении воздуха в сосуд:

$$A = P\Delta V = PV(T_0/T - 1).$$

По первому началу термодинамики работа идёт на изменение внутренней энергии и передачу теплоты (в данном случае теплообменнику):

$$A = \Delta U + Q \text{ или } Q = A - \Delta U.$$

Используем выражения для работы и изменения внутренней энергии:

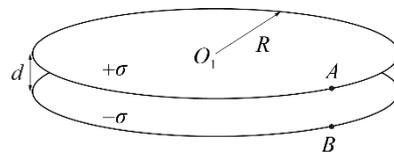
$$Q = A - \Delta U = PV(T_0/T - 1) - (5/2)\nu R(T - T_0).$$

Используя выражение $\nu = PV/RT$, окончательно найдём искомое тепло

$$Q = (7/2)PV(T_0/T - 1).$$

№	11.2. Критерии оценивания (12 баллов)	Баллы
1	Указано, что в сосуд входит атмосферный воздух	1
2	Указано, что при этом совершается положительная работа внешнего давления	1
3	Найдено из уравнения состояния идеального газа число молей воздуха в сосуде при начальной и конечной температуре	2
4	Найден исходный объём воздуха, вошедшего в сосуд, $\Delta V = V(T_0/T - 1)$.	2
5	Верно записано выражение для работы внешней среды $A = P\Delta V = PV(T_0/T - 1)$	2
6	Верно применено первое начало $A = \Delta U + Q$ или $Q = A - \Delta U$	1
7	Выражено изменение внутренней энергии и получено уравнение для Q	2
8	Получен верный ответ (если в п.6 выкладки доведены до ответа, то добавляется этот балл).	1

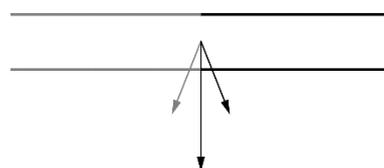
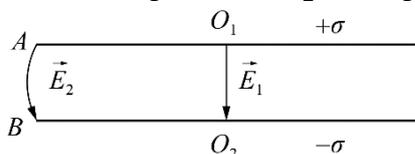
11.3. Плоский конденсатор. Две круглые непроводящие пластины радиуса R располагаются параллельно на малом расстоянии $d \ll R$ друг от друга, образуя плоский конденсатор. Пластины заряжены равномерно с поверхностными плотностями заряда $+\sigma$ и $-\sigma$. Точки O_1 и O_2 — центры пластин. Точки A и B находятся на краях пластин. Отрезки O_1O_2 и AB перпендикулярны плоскостям пластин. Найдите разности потенциалов между парами точек: 1) O_1 и O_2 ; 2) A и B ; 3) O_1 и A .



11.3. Решение задачи. 1. Напряжённость электрического поля в зазоре между центрами пластин соответствует напряжённости между двумя бесконечными плоскостями $E_1 = \frac{\sigma}{\epsilon_0}$.

Тогда разность потенциалов между центрами пластин $\varphi_{O_1} - \varphi_{O_2} = \frac{\sigma d}{\epsilon_0}$.

2. Рассмотрим поле \vec{E}_2 в зазоре на границе пластин.



Так как зазор мал, пластины можно считать полуплоскостями. Для нахождения поля \vec{E}_2 между ними мысленно добавим ещё две полуплоскости. Они будут создавать напряжённость поля, имеющую такую же нормальную (т. е. перпендикулярную плоскостям) компоненту, а суммарная напряжённость поля от всех четырёх полуплоскостей будет равна E_1 . Таким образом получаем, что нормальная компонента напряжённости электрического поля двух полуплоскостей равна половине E_1 , или

$$E_{2n} = \frac{\sigma}{2\epsilon_0}.$$

Приведённое рассуждение применимо для любой точки отрезка AB , отсюда разность потенциалов между краями пластин:

$$\varphi_A - \varphi_B = \frac{\sigma d}{2\epsilon_0}.$$

3. Из потенциальности электрического поля следует:

$$\varphi_{O_1} - \varphi_A = \varphi_B - \varphi_A + \varphi_{O_2} - \varphi_B + \varphi_{O_1} - \varphi_{O_2}$$

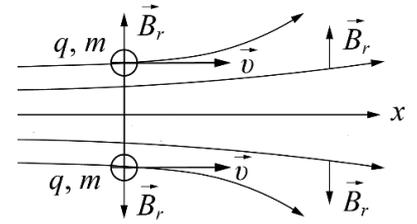
Из соображений симметрии $\varphi_{O_1} - \varphi_A = \varphi_B - \varphi_{O_2}$. Комбинируя эти выражения, получаем

$$\varphi_{O_1} - \varphi_A = \frac{1}{2} \left((\varphi_{O_1} - \varphi_{O_2}) - (\varphi_A - \varphi_B) \right) = \frac{\sigma d}{4\epsilon_0}.$$

Полный балл за соответствующий пункт критериев ставится, если записана правильная формула или корректно приведён необходимый закон.

№	11.3. Критерии оценивания (12 баллов)	Баллы
1	Найдена напряжённость поля E_1	1
2	Найдена разность потенциалов между точками O_1 и O_2	1
3	Указано, что кривизну пластин можно не учитывать, или что пластины можно заменить полуплоскостями	3
4	Найдена нормальная составляющая напряжённости поля на отрезке AB	2
5	Найдена разность потенциалов между точками A и B	1
6	Использовано соображение суммарной нулевой разности потенциалов по контуру $O_1ABO_2O_1$	2
7	Указано, что разности потенциалов между A и O_1 и между O_2 и B равны	1
8	Найдена разность потенциалов между точками O_1 и A	1

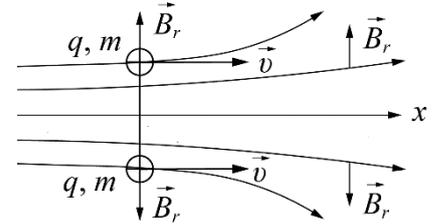
11.4. Гантель в магнитном поле. В аксиально-симметричном магнитном поле находится гантель – лёгкий непроводящий стержень с заряженными шариками на концах. Массы и заряды шариков одинаковы и равны m и q . Гантель перпендикулярна оси симметрии (оси x), а её центр находится на этой оси (см. рис.). Проекция магнитного поля на радиальное (перпендикулярное оси) направление на расстоянии равном радиусу гантели везде одинакова и равна B_r . Осевая компонента поля изменяется вдоль оси. В момент времени t_0 гантели сообщают скорость v_0 вдоль оси x . Силу тяжести не учитывайте.



- 1) На какое наибольшее расстояние L_{\max} от начального положения удаляется центр гантели?
- 2) Чему равна максимальная окружная (перпендикулярная оси симметрии) скорость вращения шариков гантели в процессе движения?
- 3) Через какое время после t_0 угловая скорость вращения гантели окажется наибольшей?

11.4. Возможное решение. Вызываемые осевой проекцией магнитного поля силы направлены вдоль стержня, равны по величине и противоположно направлены и не сказываются на движении гантели.

В начальный момент силы, связанные с радиальной проекцией магнитного поля, оказываются тангенциальными, то есть перпендикулярными оси и радиальному направлению. Это приводит к росту угловой скорости вращения вокруг оси симметрии, но при этом нет сил, смещающих центр гантели поперёк оси или вызывающих поворот плоскости вращения. В самом деле, при скорости v шариков вдоль оси и окружной скорости u возникающие из-за радиальной проекции магнитного поля B_r силы перпендикулярны скорости шариков и имеют осевую составляющую $F_x = -quB_r$ и тангенциальную (окружную) $F_t = qvB_r$. Соответственно



$$m \frac{dv}{dt} = -quB_r; \quad m \frac{du}{dt} = qvB_r.$$

Пока v не уменьшится до нуля, окружная и угловая скорости растут. Поскольку работа магнитной силы равна нулю, то кинетическая энергия остаётся неизменной и максимальная окружная скорость $u_{\max} = v_0$.

При смещении центра гантели на x от начальной точки

$$m \frac{du}{dt} = qvB_r = qB_r \frac{dx}{dt},$$

откуда $mu = qB_r x$. Для максимального смещения L_{\max} имеем:

$$mu_{\max} = qB_r L_{\max} \quad \text{и} \quad L_{\max} = \frac{mv_0}{qB_r}.$$

После подстановки $u = \frac{qB_r x}{m}$ в выражение $m \frac{dv}{dt} = -quB_r$ получим уравнение гармонических колебаний

$$\frac{dv}{dt} = \frac{d^2 x}{dt^2} = - \left(\frac{qB_r}{m} \right)^2 x$$

LVI Всероссийская олимпиада школьников по физике. Региональный этап.

Теоретический тур. 22 января 2022 г.

11 класс

с круговой частотой $\omega = \frac{qB_r}{m}$ и периодом $T = \frac{2\pi m}{qB_r}$. Первый раз от момента начала движения максимальная скорость вращения будет достигнута через четверть периода $t_1 = \frac{\pi m}{2qB_r}$. Затем максимальное значение скорости вращения будет достигаться через каждые полпериода. Таким образом, для моментов времени, в которые достигается максимальная скорость вращения, справедлива формула

$$t_n = \frac{\pi m}{2qB_r} (2n - 1),$$

где n - натуральное число.

№	11.4. Критерии оценивания (12 баллов)	Баллы
1	Указано, что от осевой компоненты магнитного поля движение не зависит	1
2	Записаны выражения для осевой и тангенциальной компонент магнитной силы (0,5 балла за каждую компоненту)	1
3	Верно записан 2-й закон Ньютона для этих компонент (0,5 балла за каждую компоненту)	1
4	Указано, что кинетическая энергия и модуль полной скорости при движении в магнитном поле не меняются, определена максимальная окружная скорость	1
5	Установлена связь окружной скорости со смещением вдоль оси симметрии	1
6	Найдено максимальное смещение от начальной точки	2
7	Получено уравнение гармонических колебаний	2
8	Получено выражение для периода или частоты колебаний	1
9	Определены моменты времени достижения максимума угловой скорости *	2

*Если определено только значение времени t_1 то за этот пункт ставится один балл.

11.5. Круг Снелла. Говорят, что в архиве Снеллиуса нашли чертёж оптической схемы, на которой были изображены тонкая собирающая линза, круг и его изображение в линзе. От времени чернила выцвели, и на чертеже остались видны лишь круг и его изображение, но известно, что круг целиком располагался в плоскости, проходящей через главную оптическую ось линзы, и что круг и его изображение располагались по разные стороны от плоскости линзы.

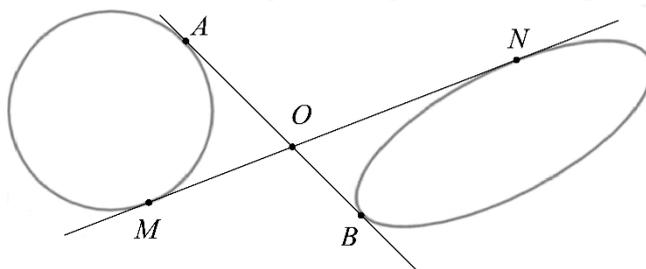
Пользуясь только циркулем и линейкой без делений, восстановите положения:

- 1) оптического центра O линзы;
- 2) плоскости линзы;
- 3) фокусов F_1 и F_2 линзы.

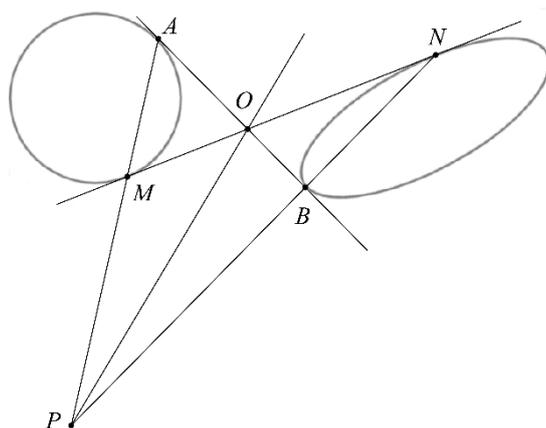


11.5. Возможное решение. Поскольку плоскость линзы находится между источником и его изображением, то изображение является действительным, причём фокальные плоскости линзы также находятся между ними – в противном случае изображение оказалось бы «разорванным» на действительную и мнимую часть.

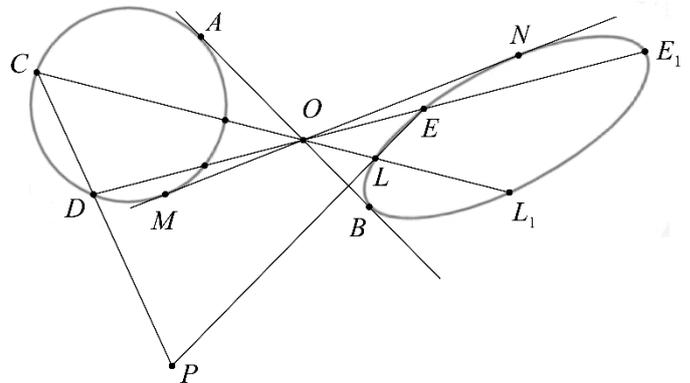
Точечный источник и его изображение в линзе лежат на прямой, проходящей через оптический центр O . Если прямая, проходящая через оптический центр, касается круга, то на этой прямой находится изображение лишь одной его точки. Это означает, что данная прямая касается и изображения круга. Из этого следует, что оптический центр линзы O находится в точке пересечения общих внутренних касательных AB и MN к кругу и его изображению.



Рассмотрим луч, проходящий через точки A и M . После преломления в линзе он проходит через точки пересечения касательных к изображению круга B и N . Поэтому в точке пересечения линий, проходящих через точки круга и его изображения, находится точка P , принадлежащая плоскости линзы. Проведя прямую OP , найдём положение плоскости линзы.



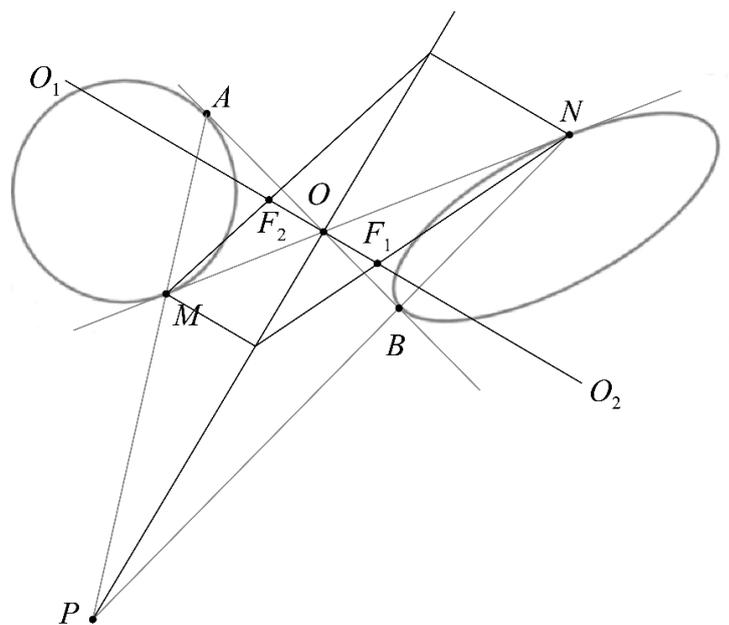
Отметим, что для построения плоскости линзы можно провести через O любые две прямые, пересекающие круг и его изображение (например, CL и DE), выбрать на этих прямых точки, принадлежащие кругу, используя найденный центр линзы определить изображения этих точек (L и E), а затем провести через эти пары точек прямые до пересечения, чтобы определить положение точки в плоскости линзы.



Однако при таком подходе важно не перепутать изображения этих точек с другими точками пересечения прямых CO , DO с линией изображения («ложные точки» E_1 и L_1).

Для правильного выбора достаточно заметить, что для действительных изображений в собирающей линзе увеличение расстояние от предмета до линзы приводит к уменьшению расстояния от линзы до изображения. Поэтому изображения «дальних» от O точек пересечения круга с прямыми (C и D) отвечают «ближние» к O точки пересечения этих прямых с эллипсом-изображением.

Закачивая наше построение, определим главную оптическую ось линзы O_1O_2 как прямую, проходящую через точку O перпендикулярно OP . Наконец, для определения положения фокусов линзы рассмотрим лучи, идущие параллельно главной оптической оси через точку M и её изображение N . По другую сторону от линзы эти лучи проходят через точки N и M соответственно, пересекая оптическую ось в точках фокусов F_1 и F_2 . Как видно, фокальные плоскости действительно оказались между кругом и его изображением.



№	11.5. Критерии оценивания (12 баллов)	Баллы
1	Указано или используется в ходе решения, что оптический центр линзы O находится в точке пересечения внутренних касательных к кругу и его изображению.	3,0
2	Предыдущее утверждение обосновано.	1,5
3	Правильно восстановлен построением оптический центр линзы O .	0,5
4	Указано или используется в ходе решения, что точка пересечения прямой, проходящей через два точечных источника и прямой, проходящей через их изображения, принадлежит плоскости линзы.	2,5
5	Правильно восстановлена построением плоскость линзы.	1,5
6	Указано или используется в ходе решения, что главная оптическая ось линзы – перпендикуляр к плоскости линзы, проходящий через оптический центр.	0,5
7	Правильно восстановлена построением главная оптическая ось линзы.	0,5
8	Правильно восстановлены построением фокусы линзы F_1 и F_2 (по 1 баллу за каждый).	2,0

Примечание. Для определения точки, принадлежащей плоскости линзы, может быть использован другой луч, пересекающий любые две точки круга, отличные от точек A и M . Однако, как указывалось в решении, в этом случае возможна ошибка, связанная с неверным установлением соответствия между этими точками и их изображениями. В этом случае баллы за пункты 5, 7 и 8 не ставятся!